



Nombre del estudiante: Rosa Eva González

Materia: Computational Structural Mechanics and Dynamics

Fecha de entrega: 5/03/2018

Descripción: Deber 4

1. Compute the entries of \mathbf{K}^e for the following axisymmetric triangle:

$$r_1 = 0, \quad r_2 = r_3 = a, \quad z_1 = z_2 = 0, \quad z_3 = b$$

The material is isotropic with $\nu = 0$ for which the stress-strain matrix is,

$$\mathbf{E} = E \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

Datos:

$$\begin{array}{lll} r_1 := 0 & r_2 := a & r_3 := a \\ z_1 := 0 & z_2 := 0 & z_3 := b \end{array}$$

Area:

$$A := \frac{1}{2} \cdot \left| \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ r_1 & r_2 & r_3 \\ z_1 & z_2 & z_3 \end{pmatrix} \right| \rightarrow \frac{a \cdot b}{2}$$

Matriz de rigidez:

$$\mathbf{K}^e = \frac{1}{4A^2} \int_{\Omega^e} r \begin{bmatrix} z_{23} & 0 & z_{31} & 0 & z_{12} & 0 \\ 0 & r_{32} & 0 & r_{13} & 0 & r_{21} \\ 2A\zeta_1/r & 0 & 2A\zeta_2/r & 0 & 2A\zeta_3/r & 0 \\ r_{32} & z_{23} & r_{13} & z_{31} & r_{21} & z_{12} \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} E_{11} & E_{12} & E_{13} & E_{14} \\ E_{12} & E_{22} & E_{23} & E_{24} \\ E_{13} & E_{23} & E_{33} & 0 \\ E_{14} & E_{24} & 0 & E_{44} \end{bmatrix} d\Omega.$$

$$K_e := \frac{1}{4 \cdot A^2} \cdot r \cdot \begin{pmatrix} z_2 - z_3 & 0 & z_3 - z_1 & 0 & z_1 - z_2 & 0 \\ 0 & r_3 - r_2 & 0 & r_1 - r_3 & 0 & r_2 - r_1 \\ \frac{2 \cdot A \cdot \zeta_1}{r} & 0 & \frac{2 \cdot A \cdot \zeta_2}{r} & 0 & \frac{2 \cdot A \cdot \zeta_3}{r} & 0 \\ r_3 - r_2 & z_2 - z_3 & r_1 - r_3 & z_3 - z_1 & r_2 - r_1 & z_1 - z_2 \end{pmatrix}^T \cdot E \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} z_2 - z_3 & 0 & z_3 - z_1 & 0 & z_1 - z_2 & 0 \\ 0 & r_3 - r_2 & 0 & r_1 - r_3 & 0 & r_2 - r_1 \\ \frac{2 \cdot A \cdot \zeta_1}{r} & 0 & \frac{2 \cdot A \cdot \zeta_2}{r} & 0 & \frac{2 \cdot A \cdot \zeta_3}{r} & 0 \\ r_3 - r_2 & z_2 - z_3 & r_1 - r_3 & z_3 - z_1 & r_2 - r_1 & z_1 - z_2 \end{pmatrix} d\Omega$$

Reemplazando datos:

$$K_e := \frac{1}{4 \cdot A^2} \cdot r \cdot \begin{pmatrix} -b & 0 & b & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -a & 0 & a \\ \frac{a \cdot b \cdot \zeta_1}{r} & 0 & \frac{a \cdot b \cdot \zeta_2}{r} & 0 & \frac{a \cdot b \cdot \zeta_3}{r} & 0 \\ 0 & -b & -a & b & a & 0 \end{pmatrix}^T \cdot \begin{pmatrix} E & 0 & 0 & 0 \\ 0 & E & 0 & 0 \\ 0 & 0 & E & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{E}{2} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -b & 0 & b & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -a & 0 & a \\ \frac{a \cdot b \cdot \zeta_1}{r} & 0 & \frac{a \cdot b \cdot \zeta_2}{r} & 0 & \frac{a \cdot b \cdot \zeta_3}{r} & 0 \\ 0 & -b & -a & b & a & 0 \end{pmatrix} d\Omega$$

Valor de r:

$$\begin{bmatrix} 1 \\ r \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ r_1 & r_2 & r_3 \\ z_1 & z_2 & z_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \zeta_1 \\ \zeta_2 \\ \zeta_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ r \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ r_1 & r_2 & r_3 \\ z_1 & z_2 & z_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \zeta_1 \\ \zeta_2 \\ \zeta_3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \zeta_1 + \zeta_2 + \zeta_3 \\ r_1 \cdot \zeta_1 + r_2 \cdot \zeta_2 + r_3 \cdot \zeta_3 \\ \zeta_1 \cdot z_1 + \zeta_2 \cdot z_2 + \zeta_3 \cdot z_3 \end{pmatrix}$$

Regla de Gauss de punto intermedio:

$$\frac{1}{A} \int_{\Omega^e} F(\zeta_1, \zeta_2, \zeta_3) d\Omega \approx \frac{1}{3} F\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 0\right) + \frac{1}{3} F\left(0, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) + \frac{1}{3} F\left(\frac{1}{2}, 0, \frac{1}{2}\right).$$

Calculo de $F\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 0\right)$

$$\begin{pmatrix} \zeta_1 \\ \zeta_2 \\ \zeta_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$r := r_1 \cdot \zeta_1 + r_2 \cdot \zeta_2 + r_3 \cdot \zeta_3 \rightarrow \frac{a}{2}$$

$$E_1 := E \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

Sumatoria de $\frac{1}{3} * F\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 0\right) + \frac{1}{3} * F\left(0, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) + \frac{1}{3} * F\left(\frac{1}{2}, 0, \frac{1}{2}\right)$

$$\begin{pmatrix} E \cdot a \cdot b^2 & 0 & \frac{E \cdot a \cdot b^2}{2} & 0 & \frac{E \cdot a \cdot b^2}{6} & 0 \\ 0 & \frac{E \cdot a \cdot b^2}{3} & \frac{E \cdot a^2 \cdot b}{3} & \frac{E \cdot a \cdot b^2}{3} & \frac{E \cdot a^2 \cdot b}{3} & 0 \\ \frac{E \cdot a \cdot b^2}{2} & \frac{E \cdot a^2 \cdot b}{3} & \frac{E \cdot a^3}{3} + \frac{11 \cdot E \cdot a \cdot b^2}{12} & \frac{E \cdot a^2 \cdot b}{3} & \frac{E \cdot a \cdot b^2}{12} - \frac{E \cdot a^3}{3} & 0 \\ 0 & \frac{E \cdot a \cdot b^2}{3} & \frac{E \cdot a^2 \cdot b}{3} & \frac{2 \cdot E \cdot a^3}{3} + \frac{E \cdot a \cdot b^2}{3} & \frac{E \cdot a^2 \cdot b}{3} & \frac{2 \cdot E \cdot a^3}{3} \\ \frac{E \cdot a \cdot b^2}{6} & \frac{E \cdot a^2 \cdot b}{3} & \frac{E \cdot a \cdot b^2}{12} - \frac{E \cdot a^3}{3} & \frac{E \cdot a^2 \cdot b}{3} & \frac{E \cdot a^3}{3} + \frac{E \cdot a \cdot b^2}{4} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{2 \cdot E \cdot a^3}{3} & 0 & \frac{2 \cdot E \cdot a^3}{3} \end{pmatrix}$$

Matriz de rigidez:

Reemplazando $\left(\frac{1}{3} * F\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 0\right) + \frac{1}{3} * F\left(0, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) + \frac{1}{3} * F\left(\frac{1}{2}, 0, \frac{1}{2}\right)\right) = \frac{1}{A} * \int_{\Omega} F(\zeta_1, \zeta_2, \zeta_3)$ en K.

$$K := \frac{1}{4 \cdot A} \cdot \text{mid} \rightarrow \text{simplify} \rightarrow \begin{pmatrix} \frac{E \cdot b}{2} & 0 & \frac{E \cdot b}{4} & 0 & \frac{E \cdot b}{12} & 0 \\ 0 & \frac{E \cdot b}{6} & \frac{E \cdot a}{6} & \frac{E \cdot b}{6} & \frac{E \cdot a}{6} & 0 \\ \frac{E \cdot b}{4} & \frac{E \cdot a}{6} & \frac{E \cdot (4 \cdot a^2 + 11 \cdot b^2)}{24 \cdot b} & \frac{E \cdot a}{6} & \frac{E \cdot (b^2 - 4 \cdot a^2)}{24 \cdot b} & 0 \\ 0 & \frac{E \cdot b}{6} & \frac{E \cdot a}{6} & \frac{E \cdot (2 \cdot a^2 + b^2)}{6 \cdot b} & \frac{E \cdot a}{6} & \frac{E \cdot a^2}{3 \cdot b} \\ \frac{E \cdot b}{12} & \frac{E \cdot a}{6} & \frac{E \cdot (b^2 - 4 \cdot a^2)}{24 \cdot b} & \frac{E \cdot a}{6} & \frac{E \cdot (4 \cdot a^2 + 3 \cdot b^2)}{24 \cdot b} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{E \cdot a^2}{3 \cdot b} & 0 & \frac{E \cdot a^2}{3 \cdot b} \end{pmatrix}$$

2. Show that the sum of the rows (and columns) 2, 4 and 6 of **K**_e must vanish and explain why. Show as well that the sum of rows (and columns) 1, 3 and 5 does not vanish, and explain why.

$$K := \begin{matrix} & K^{(0)} & K^{(1)} & K^{(2)} & K^{(3)} & K^{(4)} & K^{(5)} \\ \begin{pmatrix} \frac{E \cdot b}{2} & 0 & \frac{E \cdot b}{4} & 0 & \frac{E \cdot b}{12} & 0 \\ 0 & \frac{E \cdot b}{6} & \frac{E \cdot a}{6} & \frac{E \cdot b}{6} & \frac{E \cdot a}{6} & 0 \\ \frac{E \cdot b}{4} & \frac{E \cdot a}{6} & \frac{E \cdot (4 \cdot a^2 + 11 \cdot b^2)}{24 \cdot b} & \frac{E \cdot a}{6} & \frac{E \cdot (b^2 - 4 \cdot a^2)}{24 \cdot b} & 0 \\ 0 & \frac{E \cdot b}{6} & \frac{E \cdot a}{6} & \frac{E \cdot (2 \cdot a^2 + b^2)}{6 \cdot b} & \frac{E \cdot a}{6} & \frac{E \cdot a^2}{3 \cdot b} \\ \frac{E \cdot b}{12} & \frac{E \cdot a}{6} & \frac{E \cdot (b^2 - 4 \cdot a^2)}{24 \cdot b} & \frac{E \cdot a}{6} & \frac{E \cdot (4 \cdot a^2 + 3 \cdot b^2)}{24 \cdot b} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{E \cdot a^2}{3 \cdot b} & 0 & \frac{E \cdot a^2}{3 \cdot b} \end{pmatrix} \end{matrix}$$

La matriz es igual a la matriz transpuesta, por lo tanto, la suma es igual de las columnas y filas.

Suma de 2da, 4ta y 6ta columnas.

$$K^{(1)} + K^{(3)} + K^{(5)} \rightarrow \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \frac{E \cdot (2 \cdot a^2 + b^2)}{6 \cdot b} - \frac{E \cdot b}{6} - \frac{E \cdot a^2}{3 \cdot b} \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \text{ simplify } \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Suma de 1ra, 3ra y 5ta columnas.

$$K^{(0)} + K^{(2)} + K^{(4)} \rightarrow \begin{bmatrix} \frac{E \cdot b}{3} \\ 0 \\ \frac{E \cdot (4 \cdot a^2 + 11 \cdot b^2)}{24 \cdot b} - \frac{E \cdot b}{4} + \frac{E \cdot (b^2 - 4 \cdot a^2)}{24 \cdot b} \\ 0 \\ \frac{E \cdot b}{12} + \frac{E \cdot (4 \cdot a^2 + 3 \cdot b^2)}{24 \cdot b} + \frac{E \cdot (b^2 - 4 \cdot a^2)}{24 \cdot b} \\ 0 \end{bmatrix} \text{ simplify } \rightarrow \begin{pmatrix} \frac{E \cdot b}{3} \\ 0 \\ \frac{E \cdot b}{4} \\ 0 \\ \frac{E \cdot b}{4} \\ 0 \end{pmatrix}$$

La sumatoria de estas columnas (2,4 y 6) da 0, ya que en la formulación de la matriz de rigidez (Figura 1) se realiza en función de r y no de z, siendo los ejes en que se encuentra el elemento (Figura 2), siendo el trabajo interno realizado en el eje z, no utilizado, en el caso de desplazamientos en el eje r columnas (1,3 y 5), no se anulan, es decir se toma en cuentan.

$$K^e = \frac{1}{4A^2} \int_{\Omega^e} r \begin{bmatrix} z_{23} & 0 & z_{31} & 0 & z_{12} & 0 \\ 0 & r_{32} & 0 & r_{13} & 0 & r_{21} \\ 2A \xi_1/r & 0 & 2A \xi_2/r & 0 & 2A \xi_3/r & 0 \\ r_{32} & z_{23} & r_{13} & z_{31} & r_{21} & z_{12} \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} E_{11} & E_{12} & E_{13} & E_{14} \\ E_{12} & E_{22} & E_{23} & E_{24} \\ E_{13} & E_{23} & E_{33} & 0 \\ E_{14} & E_{24} & 0 & E_{44} \end{bmatrix} d\Omega.$$

Figura 1 Matriz de rigidez

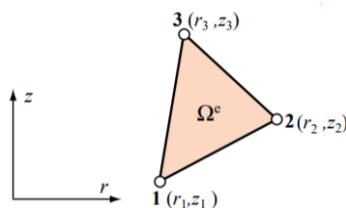


Figura 2 Coordenadas elemento triangular

3. Compute the consistent force vector \mathbf{f}_e for gravity forces $\mathbf{b} = [0, -g]^T$.

$$\mathbf{f}^{(e)} = \int_{\Omega^e} \mathbf{N}^T \mathbf{b} r d\Omega$$

$$\mathbf{f}_e := \int \mathbf{r} \cdot \begin{pmatrix} \xi_1 & 0 & \xi_2 & 0 & \xi_3 & 0 \\ 0 & \xi_1 & 0 & \xi_2 & 0 & \xi_3 \end{pmatrix}^T \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -g \end{pmatrix} d\Omega \rightarrow \int \begin{bmatrix} 0 \\ -g \cdot \xi_1 \cdot (a \cdot \xi_2 + a \cdot \xi_3) \\ 0 \\ -g \cdot \xi_2 \cdot (a \cdot \xi_2 + a \cdot \xi_3) \\ 0 \\ -g \cdot \xi_3 \cdot (a \cdot \xi_2 + a \cdot \xi_3) \end{bmatrix} d\Omega$$

$$\mathbf{r} := r_1 \cdot \xi_1 + r_2 \cdot \xi_2 + r_3 \cdot \xi_3 \rightarrow a \cdot \xi_2 + a \cdot \xi_3$$

Regla de Gauss de punto intermedio:

$$\frac{1}{A} \int_{\Omega^e} F(\zeta_1, \zeta_2, \zeta_3) d\Omega \approx \frac{1}{3} F\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 0\right) + \frac{1}{3} F\left(0, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) + \frac{1}{3} F\left(\frac{1}{2}, 0, \frac{1}{2}\right).$$

Calculo de $F\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 0\right)$

$$\begin{pmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \\ \xi_3 \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 0 \\ -g \cdot \xi_1 \cdot (a \cdot \xi_2 + a \cdot \xi_3) \\ 0 \\ -g \cdot \xi_2 \cdot (a \cdot \xi_2 + a \cdot \xi_3) \\ 0 \\ -g \cdot \xi_3 \cdot (a \cdot \xi_2 + a \cdot \xi_3) \end{bmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ -\frac{a \cdot g}{4} \\ 0 \\ -\frac{a \cdot g}{4} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Calculo de $F\left(0, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right)$

$$\begin{pmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \\ \xi_3 \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 0 \\ -g \cdot \xi_1 \cdot (a \cdot \xi_2 + a \cdot \xi_3) \\ 0 \\ -g \cdot \xi_2 \cdot (a \cdot \xi_2 + a \cdot \xi_3) \\ 0 \\ -g \cdot \xi_3 \cdot (a \cdot \xi_2 + a \cdot \xi_3) \end{bmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{a \cdot g}{2} \\ 0 \\ -\frac{a \cdot g}{2} \end{pmatrix}$$

Calculo de $F\left(\frac{1}{2}, 0, \frac{1}{2}\right)$

$$\begin{pmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \\ \xi_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 0 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 0 \\ -g \cdot \xi_1 \cdot (a \cdot \xi_2 + a \cdot \xi_3) \\ 0 \\ -g \cdot \xi_2 \cdot (a \cdot \xi_2 + a \cdot \xi_3) \\ 0 \\ -g \cdot \xi_3 \cdot (a \cdot \xi_2 + a \cdot \xi_3) \end{bmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ -\frac{a \cdot g}{4} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{a \cdot g}{4} \end{pmatrix}$$

Sumatoria de $\left(\frac{1}{3} * F\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 0\right) + \frac{1}{3} * F\left(0, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) + \frac{1}{3} * F\left(\frac{1}{2}, 0, \frac{1}{2}\right)\right) * A$

$$\begin{pmatrix} fr1 \\ fz1 \\ fr2 \\ fz2 \\ fr3 \\ fz3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -\frac{A \cdot a \cdot g}{6} \\ 0 \\ -\frac{A \cdot a \cdot g}{4} \\ 0 \\ -\frac{A \cdot a \cdot g}{4} \end{pmatrix}$$